

Inférence bayésienne

Inférence bayésienne

Modélisation bayésienne \Rightarrow distribution *a posteriori* :

- ensemble de l'information sur θ , **conditionnellement au modèle et aux données**

Inférence bayésienne

Modélisation bayésienne \Rightarrow distribution *a posteriori* :

- ensemble de l'information sur θ , **conditionnellement au modèle et aux données**

Résumé de cette distribution ?

- centre
- incertitude
- ...

Théorie de la décision

Contexte : estimation d'un paramètre inconnu θ

Décision : choix d'un estimateur ponctuel $\hat{\theta}$ « optimal »

fonction de coût : représente la pénalité associée au choix d'un $\hat{\theta}$ particulier

Pour choisir le $\hat{\theta}$ optimal, on minimise la fonction de coût choisie

un grand nombre de fonctions de coût différentes sont possibles : chacune d'entre elle résulte en un estimateur ponctuel optimal différent

Estimateurs ponctuels

- **Espérance *a posteriori*** : $\mu_P = \mathbb{E}(\theta|\mathbf{y}) = \mathbb{E}_{\theta|\mathbf{y}}(\theta)$
pas toujours facile car nécessite le calcul d'une intégrale...
⇒ minimise le coût quadratique

Estimateurs ponctuels

- **Espérance *a posteriori*** : $\mu_P = \mathbb{E}(\theta|\mathbf{y}) = \mathbb{E}_{\theta|\mathbf{y}}(\theta)$
pas toujours facile car nécessite le calcul d'une intégrale...
⇒ minimise le coût quadratique
- **Maximum *A Posteriori* (MAP)** :
plus facile à calculer : une simple maximisation de $f(\mathbf{y}|\theta)\pi(\theta)$

Estimateurs ponctuels

- **Espérance *a posteriori*** : $\mu_P = \mathbb{E}(\theta|\mathbf{y}) = \mathbb{E}_{\theta|\mathbf{y}}(\theta)$
pas toujours facile car nécessite le calcul d'une intégrale...
⇒ minimise le coût quadratique
- **Maximum *A Posteriori* (MAP)** :
plus facile à calculer : une simple maximisation de $f(\mathbf{y}|\theta)\pi(\theta)$
- **Median *a posteriori*** : la médiane de $p(\theta|\mathbf{y})$

Estimateurs ponctuels

- **Espérance *a posteriori*** : $\mu_P = \mathbb{E}(\theta|\mathbf{y}) = \mathbb{E}_{\theta|\mathbf{y}}(\theta)$
pas toujours facile car nécessite le calcul d'une intégrale...
⇒ minimise le coût quadratique
- **Maximum *A Posteriori* (MAP)** :
plus facile à calculer : une simple maximisation de $f(\mathbf{y}|\theta)\pi(\theta)$
- **Median *a posteriori*** : la médiane de $p(\theta|\mathbf{y})$

⚠ L'approche bayésienne fournit, au delà de l'estimation ponctuelle, une caractérisation complète de la distribution *a posteriori*

MAP sur l'exemple historique

Calcul du Maximum *A Posteriori* dans l'exemple historique des naissances féminines à Paris avec un *a priori* uniforme :

$$p(\theta|\mathbf{y}) = \binom{n}{S} (n+1)\theta^S(1-\theta)^{n-S}$$

avec $n = 493\,472$ et $S = 241\,945$

$$\hat{\theta}_{MAP} = \dots$$